

Kinect bot - 2011 - Zadanie #39

Zadanie # 37 (Zamknięty): Uruchomienie Elektronu pod kontrolą ROSa

Omijanie przeszkód wykorzystując SICK

2011-02-16 13:22 - Maciej Stefańczyk

Status:	Zamknięty	Data rozpoczęcia:	2011-02-27
Priorytet:	Normalny	Data oddania:	2011-03-05
Przypisany do:		% Wykonania:	100%
Kategoria:		Szacowany czas:	0.00 godzina
Wersja docelowa:		Przepracowany czas:	0.00 godzina
Opis			

Historia

#1 - 2011-02-16 13:24 - Maciej Stefańczyk

- Ustawiono Data oddania na 2011-03-05
- Zmieniono Data rozpoczęcia z 2011-02-16 na 2011-02-27

#2 - 2011-03-06 20:46 - Maciej Stefańczyk

- Zmieniono Status z Nowy na Zamknięty

Podstawowy, prosty algorytm zaimplementowany.

#3 - 2011-03-06 20:46 - Maciej Stefańczyk

- Zmieniono % Wykonania z 0 na 100